



西安交通大学  
XI'AN JIAOTONG UNIVERSITY

# 第三章 矩阵的初等变换 与线性方程组

## 第一节：矩阵的初等变换



## 本节课教学内容

- 1 初等变换与初等矩阵的概念与关系
- 2 阶梯形矩阵
- 3 用初等变换求可逆矩阵的逆矩阵



# 求解线性方程组：消元法

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

$$\bar{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{bmatrix}$$

■ 一般消元法的基本思想 ----- 同解变形

1) 交换某两个方程的位置

若  $\bar{A} \xrightarrow{r_i \leftrightarrow r_j} B$ , 则  $B \xrightarrow{r_i \leftrightarrow r_j} \bar{A}$

2) 用非零数 $k$ 乘第 $i$ 个方程

若  $\bar{A} \xrightarrow{kr_i} B$ , 则  $B \xrightarrow{r_i/k} \bar{A}$

3) 把第 $i$ 个方程的 $k$ 倍加至第 $j$ 个方程

若  $\bar{A} \xrightarrow{r_i+kr_j} B$ , 则  $B \xrightarrow{r_i-kr_j} \bar{A}$



# 例1 求解3元线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ 2x_1 + 2x_2 - 3x_3 = 11 \\ 3x_1 + 6x_2 - 6x_3 = 0 \\ x_1 + 3x_2 - 5x_3 = -8 \end{cases}$$

解

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ \quad \quad \quad -7x_3 = -7 \\ \quad \quad 3x_2 - 12x_3 = -27 \\ \quad \quad 2x_2 - 7x_3 = -17 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ \quad \quad \quad x_3 = 1 \\ \quad \quad x_2 - 4x_3 = -9 \\ \quad \quad 2x_2 - 7x_3 = -17 \end{cases}$$

$$\bar{A} = \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 2 & 2 & -3 & 11 \\ 3 & 6 & -6 & 0 \\ 1 & 3 & -5 & -8 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{\begin{matrix} r_2 - 2r_1 \\ r_3 - 3r_1 \\ r_4 - r_1 \end{matrix}} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 0 & 0 & -7 & -7 \\ 0 & 3 & -12 & -27 \\ 0 & 2 & -7 & -17 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{\begin{matrix} -\frac{1}{7}r_2 \\ \frac{1}{3}r_3 \end{matrix}} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -4 & -9 \\ 0 & 2 & -7 & -17 \end{array} \right]$$



$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ x_2 - 4x_3 = -9 \\ x_3 = 1 \\ 2x_2 - 7x_3 = -17 \end{cases}$$

$$\xrightarrow{r_2 \leftrightarrow r_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 0 & 1 & -4 & -9 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -7 & -17 \end{array} \right]$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ x_2 - 4x_3 = -9 \\ x_3 = 1 \\ x_3 = 1 \end{cases}$$

$$\xrightarrow{r_4 - 2r_2} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 0 & 1 & -4 & -9 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right]$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ x_2 - 4x_3 = -9 \\ x_3 = 1 \end{cases}$$

$$\xrightarrow{r_4 - r_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 0 & 1 & -4 & -9 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$



$$\begin{cases} x_1 + x_2 & = 7 \\ x_2 & = -5 \\ x_3 & = 1 \end{cases}$$

$$\xrightarrow{\begin{matrix} r_2+4r_3 \\ r_1-2r_3 \end{matrix}} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 7 \\ 0 & 1 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ 2x_1 + 2x_2 - 3x_3 = 11 \\ 3x_1 + 6x_2 - 6x_3 = 0 \\ x_1 + 3x_2 - 5x_3 = -8 \end{cases} \xrightarrow{\text{消元法}} \begin{cases} x_1 & = 12 \\ x_2 & = -5 \\ x_3 & = 1 \end{cases}$$

唯一解

$$\bar{A} = \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 2 & 2 & -3 & 11 \\ 3 & 6 & -6 & 0 \\ 1 & 3 & -5 & -8 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{初等行变换}} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 12 \\ 0 & 1 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

系数矩阵A

消元法的一般步骤  $\iff$  用初等行变换将  $\bar{A}$  化为行最简形



例2 求解

$$\begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_4 = -6 \\ 4x_1 - x_2 - x_3 - x_4 = 1 \\ 3x_1 - x_2 - x_3 = 3 \\ -3x_1 + x_2 + x_3 = -3 \end{cases}$$

解

$$\bar{A} = \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & -2 & -6 \\ 4 & -1 & -1 & -1 & 1 \\ 3 & -1 & -1 & 0 & 3 \\ -3 & 1 & 1 & 0 & -3 \end{array} \right] \rightarrow \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & -4 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \begin{cases} x_1 - x_4 = -2 \\ x_2 - x_4 = -4 \\ x_3 - 2x_4 = -5 \end{cases}$$

通解

约束未知量

$$\begin{cases} x_1 = -2 + x_4 \\ x_2 = -4 + x_4 \\ x_3 = -5 + 2x_4 \end{cases}$$

自由未知量

( $x_4$ 任意),

或

通解的参数式形式

$$\begin{cases} x_1 = -2 + c \\ x_2 = -4 + c \\ x_3 = -5 + 2c \\ x_4 = c \end{cases}$$

或

通解的向量形式

$$x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ -4 \\ -5 \\ 0 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

其中 $c$ 为任意常数



# 1 初等变换与初等矩阵

定义1 (初等行变换) 对矩阵施行的下列3种变换称为初等行变换:

- (1) 交换第*i*行与第*j*行的位置(记为 $r_i \leftrightarrow r_j$ )
- (2) 用非零数*k*乘矩阵的第*i*行(记为 $kr_i$ )
- (3) 把矩阵的第*i*行的*k*倍加到第*j*行上去(记为 $r_j+kr_i$ )

例如

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 \leftrightarrow r_3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 4 \\ 5 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{-2r_1} \begin{pmatrix} -2 & -4 & -6 \\ 2 & 1 & 4 \\ 5 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2+r_1} \begin{pmatrix} -2 & -4 & -6 \\ 0 & -3 & -2 \\ 5 & 0 & 1 \end{pmatrix} = B$$





# 1 初等变换与初等矩阵

定义2 (**初等列变换**) 对矩阵施行的下列3种变换称为初等列变换:

- (1) 交换第*i*列与第*j*列的位置(记为 $c_i \leftrightarrow c_j$ )
- (2) 用非零数*k*乘矩阵的第*i*列(记为 $kc_i$ )
- (3) 把矩阵的第*i*列的*k*倍加到第*j*列上去(记为 $c_j+kc_i$ )

例如

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{c_1 - 2c_3} \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ -6 & 1 & 4 \\ -5 & 2 & 3 \end{pmatrix} = B$$

矩阵的初等行变换与初等列变换统称为矩阵的**初等变换**.



# 1 初等变换与初等矩阵

定义3 (**矩阵等价**)如果矩阵 $A$ 经过有限次初等行(列)变换变成矩阵 $B$ , 则称矩阵 $A$ 与 $B$ 行(列)等价.

矩阵行等价和矩阵列等价统称为**矩阵等价**, 记作  $A \cong B$  .

矩阵等价关系具有下列性质:

(1) 自反性:  $A \cong A$

(2) 对称性: *if*  $A \cong B \Rightarrow B \cong A$

(3) 传递性: *if*  $A \cong B, B \cong C \Rightarrow A \cong C$



# 1 初等变换与初等矩阵

定义4 (**初等矩阵**) 对单位矩阵只作1次初等变换所得到的矩阵, 称为初等矩阵.

3种初等变换对应3种初等矩阵.

(1) 互换单位矩阵 $I$ 的第 $i$ 行(列)与第 $j$ 行(列)得初等矩阵:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \\ \\ \downarrow r_1 \leftrightarrow r_3 \end{array}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$P(i, j) = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 0 & \dots & 1 & \\ & & \vdots & \ddots & \vdots & \\ & & 1 & \dots & 0 & \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \\ \\ \leftarrow \text{第 } i \text{ 行} \\ \\ \leftarrow \text{第 } j \text{ 行} \\ \\ \\ \\ \\ \end{array}$$

$\begin{array}{cc} \uparrow & \uparrow \\ \text{第 } i \text{ 列} & \text{第 } j \text{ 列} \end{array}$

例如  $P(1,3) =$

$$\det(P(i, j)) = -1$$

$P(i, j)$ 可逆, 逆矩阵为 $P(i, j)$



# 1 初等变换与初等矩阵

(2) 用非零数 $k$ 乘单位矩阵 $I$ 的第 $i$ 行(或第 $i$ 列)得初等矩阵:

$$P(i(k)) = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & k & & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow \text{第}i\text{行} \\ \\ \\ \uparrow \\ \text{第}i\text{列} \end{array}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\downarrow -2r_3$$

$$\text{例如 } P(3(-2)) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\det(P(i(k))) = k \neq 0$$

$P(i(k))$ 可逆, 逆矩阵为 $P(i(1/k))$



# 1 初等变换与初等矩阵

(3) 把单位矩阵 $I$ 的第 $i$ 行的 $k$ 倍加到第 $j$ 行上去（或把 $I$ 的第 $j$ 列的 $k$ 倍加到第 $i$ 列上去）得初等矩阵：

$$P(i(k), j) = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & \vdots & \ddots & & \\ & & k & \dots & 1 & \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix}$$

← 第 $i$ 行  
← 第 $j$ 行  
↑ 第 $i$ 列  
↑ 第 $j$ 列

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$\downarrow r_2 - 2r_3$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

例如  $P(3(-2), 2) =$

$$\det( P(i(k), j) ) = 1$$

$P(i(k), j)$ 可逆, 逆矩阵为 $P(i(-k), j)$

**总结：**三种初等矩阵各自对应一种初等变换，其逆矩阵也为初等矩阵（并且是同类型的），初等矩阵对应的初等变换与它的逆矩阵对应的初等变换互为**逆变换**。



# 1 初等变换与初等矩阵

初等变换与初等矩阵有什么关系呢？

例1 设  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$ , 求  $P(1,2)A$ ,  $AP(2(k))$ ,  $P(3(k),2)A$ .

解

$$P(1,2)A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

$$AP(2(k)) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & k & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & ka_{12} & a_{13} \\ a_{21} & ka_{22} & a_{23} \\ a_{31} & ka_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$



# 1 初等变换与初等矩阵

初等变换与初等矩阵有什么关系呢？

例1 设  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$ , 求  $P(1,2)A$ ,  $AP(2(k))$ ,  $P(3(k),2)A$ .

$$\begin{aligned} P(3(k),2)A &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & k \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} + ka_{31} & a_{22} + ka_{32} & a_{23} + ka_{33} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \end{aligned}$$



# 1 初等变换与初等矩阵

## 性质1 (初等变换与初等矩阵的关系)

对矩阵A施行一次初等**行**变换，相当于对A**左乘**一个相应的初等矩阵；对矩阵A施行一次初等**列**变换，相当于对A**右乘**一个相应的初等矩阵。

用矩阵乘法表示初等**行**变换

$$A \xrightarrow{r_i \leftrightarrow r_j} B, \text{则} B = P(i, j)A$$

$$A \xrightarrow{kr_i} B, \text{则} B = P(i(k))A$$

$$A \xrightarrow{r_j + kr_i} B, \text{则} B = P(i(k), j)A$$

用矩阵乘法表示初等**列**变换

$$A \xrightarrow{c_i \leftrightarrow c_j} B, \text{则} B = AP(i, j)$$

$$A \xrightarrow{kc_i} B, \text{则} B = AP(i(k))$$

$$A \xrightarrow{c_i + kc_j} B, \text{则} B = AP(i(k), j)$$





# 1 初等变换与初等矩阵

## 定理1 (初等变换与初等矩阵的关系)

对矩阵 $A$ 施行一次初等行变换，相当于对 $A$ 左乘一个相应的初等矩阵；对矩阵 $A$ 施行一次初等列变换，相当于对 $A$ 右乘一个相应的初等矩阵。

$A$ 与 $B$ 行等价  $\iff$  存在初等矩阵 $P_1, P_2, \dots, P_s$ 使 $P_s \dots P_2 P_1 A = B$

若令 $P = P_s \dots P_2 P_1$ ，则有

$$PA = B,$$

其中 $P$ 为可逆矩阵.

为什么?



# 1 初等变换与初等矩阵

## 定理1 (初等变换与初等矩阵的关系)

对矩阵 $A$ 施行一次初等行变换，相当于对 $A$ 左乘一个相应的初等矩阵；对矩阵 $A$ 施行一次初等列变换，相当于对 $A$ 右乘一个相应的初等矩阵.

$A$ 与 $B$ 列等价  $\iff$  存在初等矩阵 $Q_1, Q_2, \dots, Q_t$ 使 $AQ_1Q_2 \dots Q_t = B$

若令 $Q = Q_1Q_2 \dots Q_t$ , 则有

$$AQ = B,$$

其中 $Q$ 为可逆矩阵.



# 1 初等变换与初等矩阵

$A$ 与 $B$ 等价  $\iff$  存在初等矩阵 $P_1, P_2, \dots, P_s, Q_1, Q_2, \dots, Q_t$ 使  
 $P_s \dots P_2 P_1 A Q_1 Q_2 \dots Q_t = B$

若令 $P = P_s \dots P_2 P_1, Q = Q_1 Q_2 \dots Q_t$ , 则有

$$PAQ = B,$$

其中 $P, Q$ 为可逆矩阵.

当矩阵 $A$ 与 $B$ 等价时, 必存在可逆矩阵 $P, Q$ 使 $PAQ = B$ ,  
其中 $P, Q$ 可以表示成若干初等矩阵之积.



## 本节课教学内容

- 1 初等变换与初等矩阵的概念与关系
- 2 阶梯形矩阵
- 3 用初等变换求可逆矩阵的逆矩阵



## 2 阶梯形矩阵

定义5 (阶梯形矩阵) 称满足下列两个条件的矩阵为**阶梯形矩阵**:

- 1) 若有零行(元素全为零的行), 则零行都位于底部;
- 2) 各非零行的首非零元素都位于前一行首非零元的右边.

例2 判断下列矩阵是否为阶梯型矩阵.

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

✓

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

✓

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

✗



## 2 阶梯形矩阵

定义6 (简化行阶梯形矩阵) 称满足下列条件的矩阵为**简化行阶梯形矩阵(行最简形)**.

- 1) 阶梯形矩阵;
- 2) 各非零行的首非零元均为1;
- 3) 首非零元所在列其它元素均为0.

下面三个矩阵都是简化行阶梯形矩阵

$$\begin{pmatrix} 0 & \textcircled{1} & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \textcircled{1} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \textcircled{1} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \textcircled{1} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \textcircled{1} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \textcircled{1} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \textcircled{1} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



## 2 阶梯形矩阵

**定理2** 对于任一非零矩阵 $A=(a_{ij})_{m \times n}$ 都可通过有限次初等行变换把它化成阶梯形矩阵，进一步可化为简化行阶梯型矩阵(行最简形)。

**例3** 用初等行变换将矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 4 & -12 & 2 \\ 3 & -1 & -6 & -2 \\ -1 & -1 & 6 & 2 \end{pmatrix}$$

化成简化行阶梯形矩阵。



## 2 阶梯形矩阵

解

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 4 & -12 & 2 \\ 3 & -1 & -6 & -2 \\ -1 & -1 & 6 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 \leftrightarrow r_3} \begin{pmatrix} -1 & -1 & 6 & 2 \\ 3 & -1 & -6 & -2 \\ 0 & 4 & -12 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2 + 3r_1} \begin{pmatrix} -1 & -1 & 6 & 2 \\ 0 & -4 & 12 & 4 \\ 0 & 4 & -12 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 + r_2} \begin{pmatrix} -1 & -1 & 6 & 2 \\ 0 & -4 & 12 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}$$

阶梯形矩阵

$$\begin{matrix} -r_1, \\ -\frac{1}{4}r_2, \\ \frac{1}{6}r_3 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -6 & -2 \\ 0 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 - r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -3 & -1 \\ 0 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} r_1 + r_3, \\ r_2 + r_3 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

简化行阶梯形矩阵  
(行最简形)





## 2 阶梯形矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 4 & -12 & 2 \\ 3 & -1 & -6 & -2 \\ -1 & -1 & 6 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{初等行变换}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{简化行阶梯形矩阵 (行最简形)}$$

继续进行初等**列变换**:

$$\xrightarrow{c_3 \leftrightarrow c_4} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{c_4 + 3c_1 \\ c_4 + 3c_2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

非零矩阵经初等变换可化为左上角是单位阵、其余元素都是0的矩阵，称为A**在等价意义下的标准形**。



## 2 阶梯形矩阵

回顾:定义6 称满足下列条件的矩阵为**简化行阶梯形矩阵(行最简形)**.

- 1) 阶梯形矩阵;
- 2) 各非零行的首非零元均为1;
- 3) 首非零元所在列其它元素均为0.

**例4** 设 $B$ 是可逆矩阵 $A$ 经有限次初等行变换所化成的简化行阶梯形矩阵, 证明 $B=I$ .

**证明思路:**  $B=PA$ ,  $\det(P)\neq 0$ ,  $\det(A)\neq 0 \Rightarrow \det(B)\neq 0 \Rightarrow B$ 无零行

$B$   $\left\{ \begin{array}{l} \text{阶梯形}\&\text{方阵}\&\text{无零行} \Rightarrow \text{首非零元素全部位于对角线上} \\ \text{首非零元均为1} \\ \text{首非零元所在列其它元素均为0} \end{array} \right. \Rightarrow B$ 为单位阵



## 2 阶梯形矩阵

**定理3** 设 $A$ 为 $n$ 阶方阵, 则下列条件相互等价:

- (1)  $A$ 是可逆矩阵;
- (2)  $A$ 可经有限次初等行变换化成同阶单位矩阵 $I$  (即 $A$ 行等价于同阶单位阵);
- (3)  $A$ 可表示成若干个初等矩阵之积.

**证** 采用循环证法

(1)→(2): 前面例4已经证明了, 一个可逆矩阵经过有限次初等行变换化成的行最简形就是单位阵

(2)→(3): 存在初等矩阵 $P_1, P_2, \dots, P_m$ 使 $P_m \dots P_2 P_1 A = I$

$$\text{故 } A = (P_m \dots P_2 P_1)^{-1} = P_1^{-1} P_2^{-1} \dots P_m^{-1}$$

(3)→(1): 设 $A = Q_1 Q_2 \dots Q_m$ , 其中 $Q_i, i=1 \dots m$ 为初等矩阵.

有 $\det(Q_i) \neq 0, i=1 \dots m$ . 故 $\det(A) \neq 0, A$ 可逆, 证毕.

利用定理3可得到一种较为简单的求逆矩阵的方法.



## 本节课教学内容

- 1 初等变换与初等矩阵的概念与关系
- 2 阶梯形矩阵
- 3 用初等变换求可逆矩阵的逆矩阵



### 3 用初等变换求可逆矩阵的逆矩阵

回顾：定理3 设 $A$ 为 $n$ 阶方阵，则下列条件相互等价：

- (1)  $A$ 是可逆矩阵；
- (2)  $A$ 可经有限次初等行变换化成同阶单位矩阵 $I$ ；
- (3)  $A$ 可表示成若干个初等矩阵之积。

当 $A$ 可逆时，存在初等矩阵 $P_1, P_2, \dots, P_m$ 使

$$\begin{aligned} P_m \cdots P_2 P_1 A &= I \\ \iff P_m \cdots P_2 P_1 A A^{-1} &= I A^{-1} \\ \iff P_m \cdots P_2 P_1 I &= A^{-1} \end{aligned}$$

求逆矩阵的初等变换法：

$$[A \vdots I] \xrightarrow{\text{若干次初等行变换}} [I \vdots A^{-1}]$$



### 3 用初等变换求可逆矩阵的逆矩阵

例5 求可逆矩阵  $A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$  的逆矩阵.

解

$$\begin{aligned} [A | I] &= \left( \begin{array}{ccc|ccc} 2 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{r_1 \leftrightarrow r_2} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{\substack{r_2 - 2r_1 \\ r_3 + r_1}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 3 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{r_2 \leftrightarrow r_3} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 4 & 3 & 1 & -2 & 0 \end{array} \right) \end{aligned}$$



### 3 用初等变换求可逆矩阵的逆矩阵

$$\xrightarrow{r_2 \leftrightarrow r_3} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 4 & 3 & 1 & -2 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{r_3 - 4r_2} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -6 & -4 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{r_2 + r_3} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -5 & -3 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -6 & -4 \end{array} \right) \xrightarrow{\begin{array}{l} r_1 + r_2 \\ -r_3 \end{array}} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & -4 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -5 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 6 & 4 \end{array} \right)$$

所以  $A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$  的逆矩阵  $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -4 & -3 \\ 1 & -5 & -3 \\ -1 & 6 & 4 \end{pmatrix}$ .



# 第三章 矩阵

## 第二节：矩阵的秩





- 矩阵的行数和列数描述了矩阵的结构信息，但当矩阵的某一行（列）全为0时，有没有更**本质**的**结构参数**呢？，比如所化成的阶梯形矩阵的非零行数？
- 化矩阵成阶梯形的方法不是唯一的，得到的阶梯形矩阵也不是唯一的。

那么这些不同的阶梯形矩阵有什么共同的特性呢？



## 第二节：矩阵的秩

### 1. 矩阵的 $k$ 阶子式

### 2. 矩阵的秩

### 3. 计算矩阵秩的一般方法



## 定义 (矩阵的 $k$ 阶子式)

在 $m \times n$ 矩阵 $A$ 中, 任取 $k$ 行与 $k$ 列( $k \leq m, k \leq n$ ), 位于这些行列交叉处的 $k^2$ 个元素, 不改变它们在 $A$ 中所处的位置次序而得的 $k$ 阶行列式, 称为矩阵 $A$ 的一个  **$k$ 阶子式**.

例如

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & -1 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 5 \end{vmatrix}, \quad \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 5 \end{vmatrix}, \quad |A|$$

2阶子式                      3阶子式                      4阶子式

注意区分以下概念:  $k$ 阶子式, 子矩阵, 余子式, 代数余子式

**引理:** 设  $A, B$  行等价, 则  $A$  与  $B$  中非零子式的最高阶数相等



## 第二节：矩阵的秩

1. 矩阵的 $k$ 阶子式

2. 矩阵的秩

3. 计算矩阵秩的一般方法



## 定义2 (矩阵的秩)

如果  $A = O$ , 则称  $A$  的秩为零; 如果  $A \neq O$ , 则称  $A$  中非零子式的最高阶数为  $A$  的秩. 记为  $r(A)$  或  $R(A)$ .

例如

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 4 & -2 \\ 3 & 3 & 6 & -3 \end{pmatrix}$$
$$r(A) = 2 \qquad r(B) = 3 \qquad r(C) = 1$$

根据定义, 易得:

- (1) 若  $m \times n$  矩阵  $A \neq O$ , 则  $1 \leq r(A) \leq \min\{m, n\}$ ;
- (2)  $r(A) = r(A^T)$ ;
- (3)  $r(A) = r \Leftrightarrow A$  中至少存在一个  $r$  阶非零子式, 而且  $A$  中所有的  $r + 1$  阶子式 (如果存在的话) 全为零.



### 定义3 (满秩矩阵)

设 $A$ 为 $m \times n$ 矩阵,

若 $r(A) = m$ , 则称 $A$ 为**行满秩矩阵**

若 $r(A) = n$ , 则称 $A$ 为**列满秩矩阵**

设 $A$ 为 $n \times n$ 矩阵,

若 $r(A) = n$ , 则称 $A$ 为**满秩方阵** (可逆矩阵、非奇异方阵)

若 $r(A) < n$ , 则称 $A$ 为**降秩方阵** (不可逆方阵、奇异方阵)

$n$ 阶方阵 $A$ 满秩(即 $r(A) = n$ )  $\iff |A| \neq 0$

$n$ 阶方阵 $A$ 不满秩(即 $r(A) < n$ )  $\iff |A| = 0$



**例1** 设  $A = \begin{pmatrix} 1 & a & a & a \\ a & 1 & a & a \\ a & a & 1 & a \\ a & a & a & 1 \end{pmatrix}$ ,  $r(A) = 3$ , 求常数  $a$ .

**解** 由条件知  $A$  为降秩方阵, 所以  $\det(A) = 0$ .

$$\text{即 } \det(A) = \begin{vmatrix} 1 & a & a & a \\ a & 1 & a & a \\ a & a & 1 & a \\ a & a & a & 1 \end{vmatrix} = (1+3a)(1-a)^3 = 0, \Rightarrow a = -\frac{1}{3} \text{ 或 } a = 1$$

若  $a = 1$ , 则  $r(A) = 1$ , 不合题意.

当  $a = -\frac{1}{3}$  时,  $A$  的左上角的三阶子式  $= \frac{16}{27} \neq 0$ ,  $r(A) = 3$ . 故  $a = -\frac{1}{3}$ .



## 第二节：矩阵的秩

1. 矩阵的 $k$ 阶子式

2. 矩阵的秩

3. 计算矩阵秩的一般方法





## 阶梯形矩阵的秩等于其非零行的个数

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$r(A)=2$

$$B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

$r(B)=4$

$$C = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$r(C)=1$

阶梯形矩阵的首非零元所在的行和列所组成的 $k$ 阶子式 $\neq 0$

所有 $k+1$ 阶子式 $=0$



**定理** 设矩阵 $A$ 经过若干次初等行变换变成了矩阵 $B$ , 则 $r(A) = r(B)$ . 即行等价的矩阵有相同的秩。

**证明思路:**

只需证明 $A$ 经过一次初等行变换变为 $B$ 之后 $r(B) \geq r(A)$ , 由于初等变换的逆变换也是初等变换, 可知 $r(A) \geq r(B)$ , 从而有做一次初等行变换后 $r(A) = r(B)$ , 那么做有限次初等行变换矩阵的秩也不变。

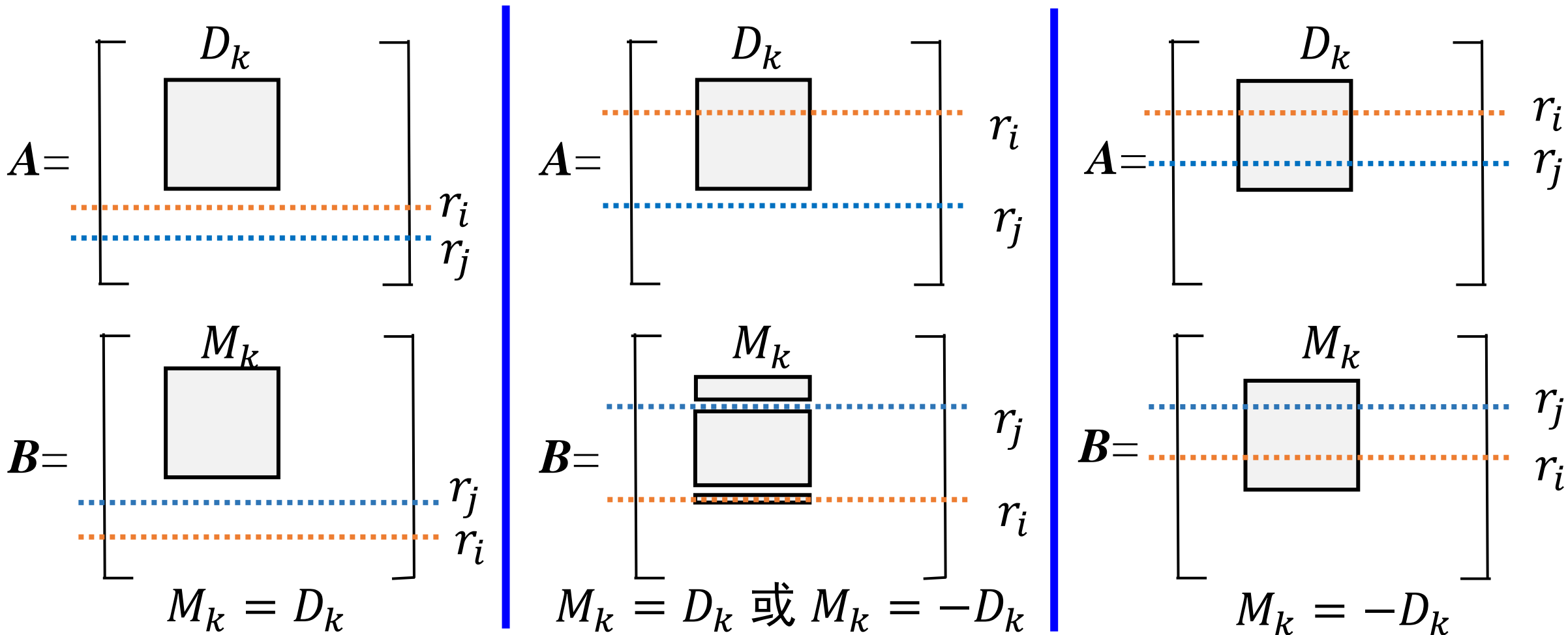
设 $r(A)=k$ , 则 $A$ 中必存在非零的 $k$ 阶子式 $D_k$

为了方便讨论, 我们假设 $D_k$ 是 $A$ 中连续的一块(不连续的情况也可以类似地进行讨论)

$$A = \begin{bmatrix} D_k \neq 0 \\ \square \end{bmatrix}$$



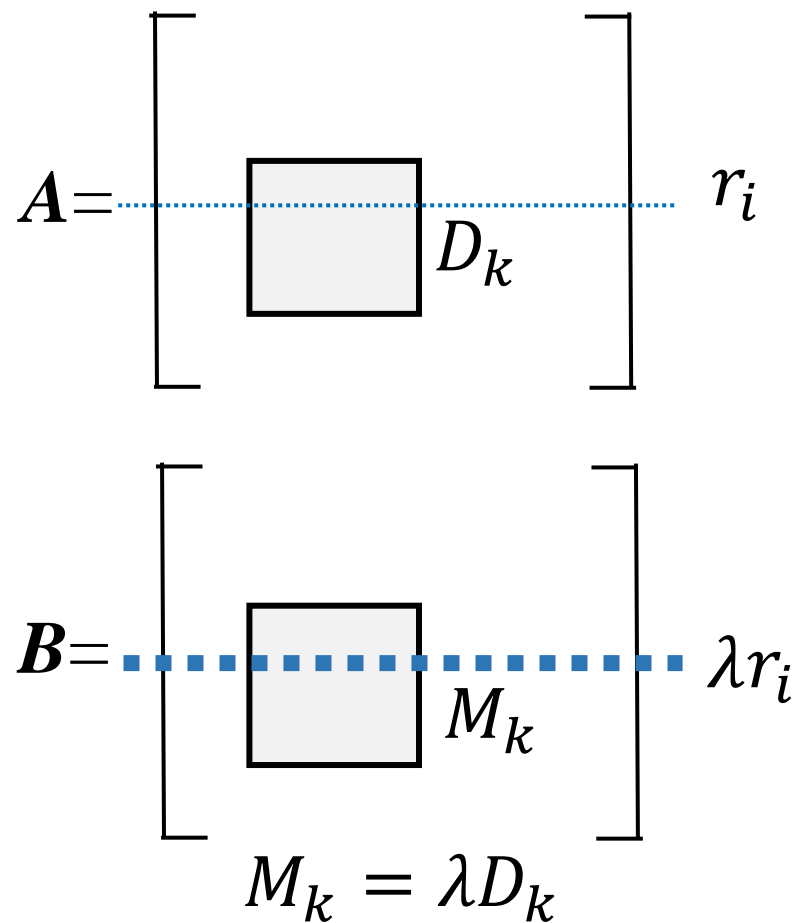
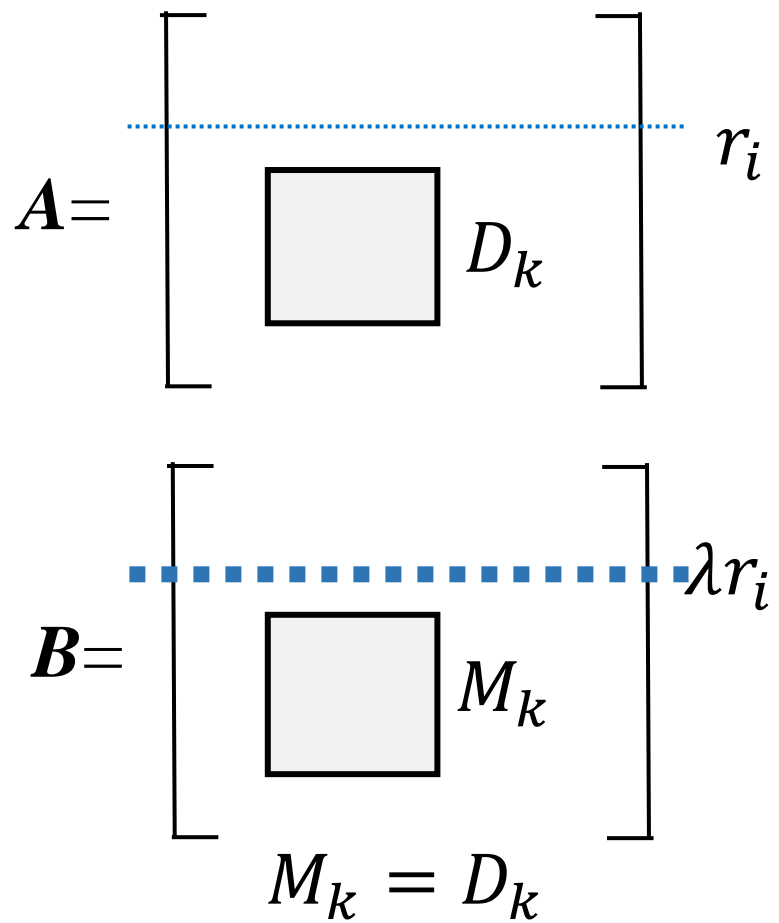
$A$ 有 $k$ 阶非零子式 $D_k$ , 对 $A$ 进行变换 $r_i \leftrightarrow r_j$ 得矩阵 $B$ , 则 $B$ 中总能找到一个 $k$ 阶非零子式 $M_k$ ,  $M_k$ 与 $D_k$ 的关系有如下三种情况:



$\therefore B$ 中存在 $k$ 阶的非零子式 $M_k$ ,  $r(B) \geq r(A) = k$



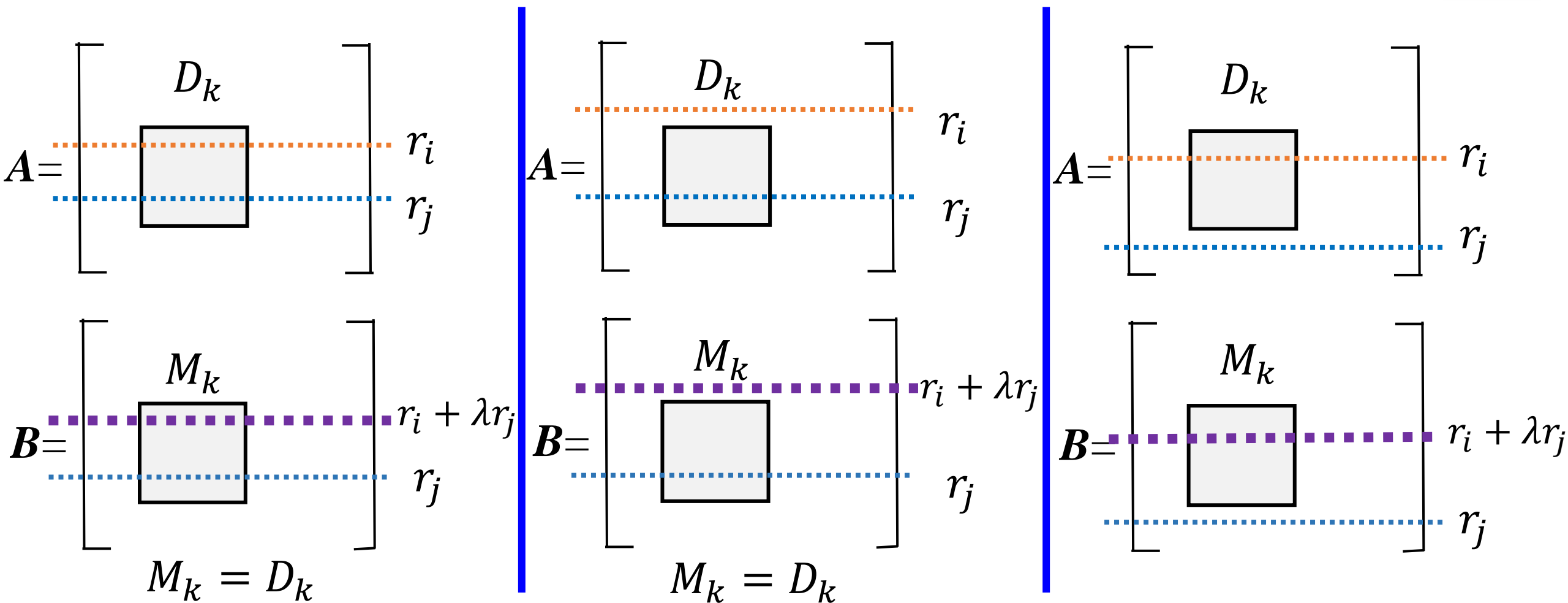
对 $A$ 进行变换 $\lambda r_i$ ,  $\lambda \neq 0$ 得矩阵 $B$ , 则 $B$ 中总能找到一个 $k$ 阶非零子式 $M_k$ ,  $M_k$ 与 $D_k$ 的关系有如下两种情况:



$\therefore B$ 中存在 $k$ 阶的非零子式 $M_k$ ,  $r(B) \geq r(A) = k$



对A进行变换 $r_i + \lambda r_j$ 得矩阵B，有如下三种情况：



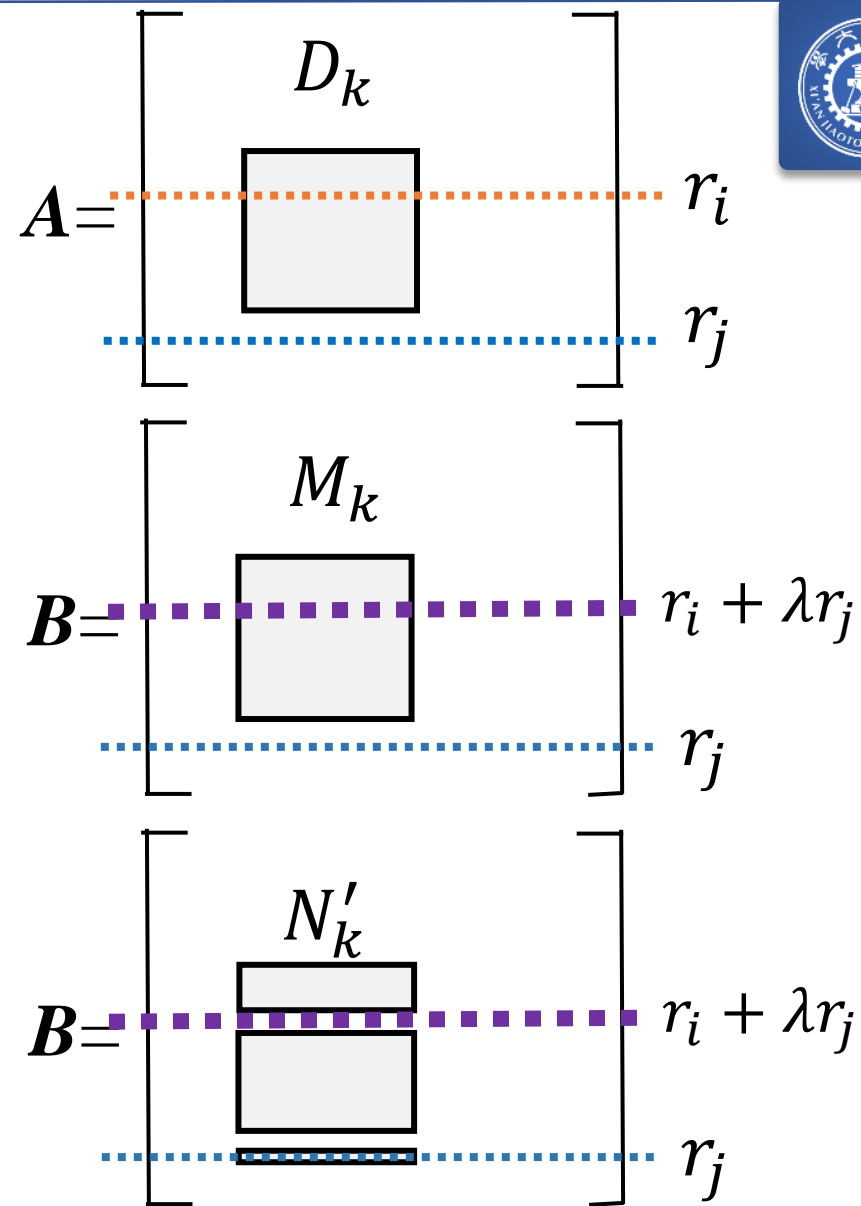
∴对前两种情况， $B$ 中存在 $k$ 阶的非零子式 $M_k$ ， $r(B) \geq r(A) = k$



$$M_k = \begin{vmatrix} r_s \\ \vdots \\ r_t \\ r_i + \lambda r_j \\ r_p \\ \vdots \\ r_q \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_s \\ \vdots \\ r_t \\ r_i \\ r_p \\ \vdots \\ r_q \end{vmatrix} + \lambda \begin{vmatrix} r_s \\ \vdots \\ r_t \\ r_j \\ r_p \\ \vdots \\ r_q \end{vmatrix} = D_k + \lambda N_k$$

$M_k - \lambda N_k = D_k \neq 0$ , 因此,  $M_k, N_k$  不同时为零,

若  $N_k \neq 0$ , 则  $B$  中存在  $k$  阶子式  $N'_k = \begin{vmatrix} r_s \\ \vdots \\ r_t \\ r_p \\ \vdots \\ r_q \\ r_j \end{vmatrix} \neq 0$



所以对第三种情况,  $B$  中存在  $k$  阶非零子式 ( $M_k$  或  $N'_k$ ),  $r(B) \geq r(A) = k$  10



**定理** 设矩阵 $A$ 经过若干次初等行变换变成了矩阵 $B$ ,  
则 $r(A) = r(B)$ . 即行等价的矩阵有相同的秩。  $B = PA$

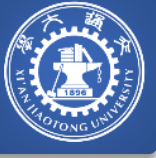
**推论1** 设矩阵 $A$ 经过若干次初等列变换变成了矩阵 $B$ ,  
则 $r(A) = r(B)$ . 即列等价的矩阵有相同的秩。  $B = AQ$

**推论2** 设 $A$ 为 $m \times n$ 矩阵,  $P$ 为 $m$ 阶满秩方阵,  $Q$ 为 $n$ 阶满秩方阵, 则有

$$r(PA) = r(A), \quad r(AQ) = r(A), \quad r(PAQ) = r(A)$$

即用满秩方阵(可逆矩阵)乘矩阵后, 矩阵的秩不改变。

**求矩阵秩的方法:** 将 $A$ 经初等行变换变成阶梯形矩阵,  
则非零行的个数就是 $A$ 的秩.



求矩阵的秩的方法：

$A \xrightarrow{\text{初等行变换}} \text{阶梯形矩阵 } B$

$A$ 的秩等于 $B$ 中非零行的个数

例2 求下列矩阵 $A$ 的秩

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 0 & 5 & 0 \\ 3 & -2 & 3 & 6 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & 5 & -3 \\ 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$





# 求矩阵的秩的方法：

$$A \xrightarrow{\text{初等行变换}} \text{阶梯形矩阵 } B$$

**A的秩等于B中非零行的个数**

**例2** 求下列矩阵A的秩

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 0 & 5 & 0 \\ 3 & -2 & 3 & 6 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & 5 & -3 \\ 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$

$$\begin{array}{l} r_1 \leftrightarrow r_4 \\ r_2 - r_4 \\ r_3 - 2r_1 \\ r_4 - 3r_1 \\ \hline r_3 - 3r_2 \\ r_4 - 4r_2 \\ r_4 - r_3 \end{array}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \\ 0 & -4 & 3 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & -8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\therefore R(A) = 3.$$



## 性质

1.  $0 \leq r(A_{m \times n}) \leq \min\{m, n\}$ .
2.  $r(A) = r(A^T)$ .
3. 若  $A \sim B$ , 则  $r(A) = r(B)$ .
4. 若  $P$ 、 $Q$ 可逆, 则  $r(PAQ) = r(A)$ .
5.  $\max\{r(A), r(B)\} \leq r(A, B) \leq r(A) + r(B)$ .
6.  $r(A + B) \leq r(A) + r(B)$ .
7.  $r(AB) \leq \min\{r(A), r(B)\}$ .
8. 若  $A_{m \times n} B_{n \times l} = O$ , 则  $r(A) + r(B) \leq n$ .







西安交通大学  
XI'AN JIAOTONG UNIVERSITY

# 第三章 几何向量及其应用

## 第二节：数量积、向量积、混合积

魏志强

数学与统计学院



# 作业

## 习题3.2

(A) 2, 3, 7, 8, 11, 13, 14, 18



# 一、数量积（内积、点积）

## 1、定义3.2.1（数量积、内积、点积）

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \cos \theta = \|\vec{a}\| (\vec{b})_{\vec{a}} = \|\vec{b}\| (\vec{a})_{\vec{b}}$$

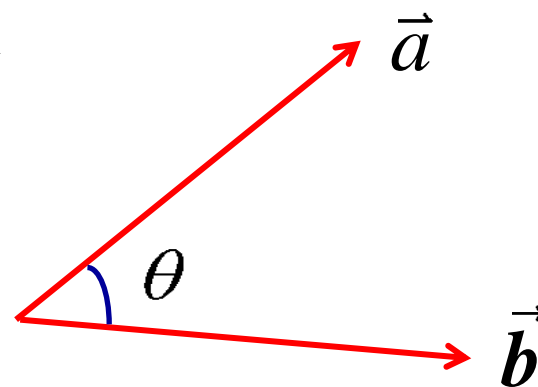
## 2、性质：

(1)  $\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a}$

(2)  $(\vec{a} + \vec{b}) \cdot \vec{c} = \vec{a} \cdot \vec{c} + \vec{b} \cdot \vec{c}$

(3)  $(k\vec{a}) \cdot \vec{b} = k(\vec{a} \cdot \vec{b})$

(4)  $\vec{a} \cdot \vec{a} = \|\vec{a}\|^2 \geq 0$  且  $\vec{a} \cdot \vec{a} = 0 \Leftrightarrow \vec{a} = \vec{0}$



$$\vec{i} \cdot \vec{i} = \vec{j} \cdot \vec{j} = \vec{k} \cdot \vec{k} = 1, \quad \vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{j} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{i} = 0.$$

由数量积的交换律和分配律，我们有

$$\left( \sum_{i=1}^m k_i \vec{a}_i \right) \cdot \left( \sum_{j=1}^n \ell_j \vec{b}_j \right) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n k_i \ell_j (\vec{a}_i \cdot \vec{b}_j)$$



### 3、数量积的坐标表示：

$$\text{设 } \vec{a} = a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}, \quad \vec{b} = b_x \vec{i} + b_y \vec{j} + b_z \vec{k}$$

$$\text{则 } \vec{a} \cdot \vec{b} = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z$$

### 4、应用 (1) 求向量的模 $\|\vec{a}\| = \sqrt{\vec{a} \cdot \vec{a}}$

#### (2) 求非零向量间的夹角

$$\cos \theta = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{\|\vec{a}\| \|\vec{b}\|} = \frac{a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z}{\sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2} \sqrt{b_x^2 + b_y^2 + b_z^2}} = \vec{a}^0 \cdot \vec{b}^0$$

$$\rightarrow \vec{a} \perp \vec{b} \iff \vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \iff a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z = 0$$

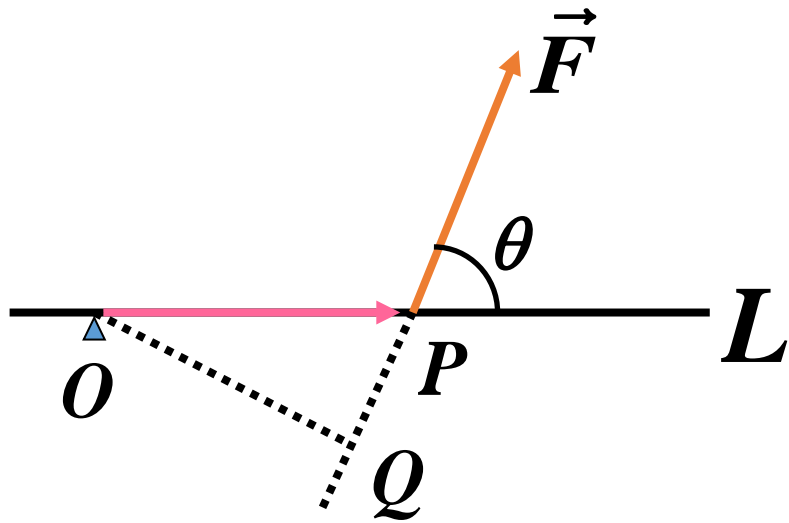
$$(3) \text{ 求射影 } \vec{a}_{\vec{b}} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{\|\vec{b}\|} = \vec{a} \cdot \vec{b}^0, \quad \vec{b}_{\vec{a}} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{\|\vec{a}\|} = \vec{a}^0 \cdot \vec{b}.$$





## 二、两向量的向量积 (叉积, 外积)

**实例** 设 $O$ 为一根杠杆 $L$ 的支点, 有一力 $\vec{F}$ 作用于这杠杆上 $P$ 点处. 力 $\vec{F}$ 与 $OP$ 的夹角为 $\theta$ , 力 $\vec{F}$ 对支点 $O$ 的力矩是一向量 $\vec{M}$ , 它的模



$$\|\vec{M}\| = |OQ| \|\vec{F}\| = \|\vec{OP}\| \|\vec{F}\| \sin\theta$$

$\vec{M}$  的方向垂直于 $OP$ 与 $\vec{F}$ 所决定的平面, 指向符合右手系.



1、定义 向量 $\vec{a}$ 与 $\vec{b}$ 的向量积(外积、叉积)为  $\vec{c} = \vec{a} \times \vec{b}$

大小:  $\|\vec{c}\| = \|\vec{a}\| \|\vec{b}\| \sin \theta$  (其中 $\theta$ 为 $\vec{a}$ 与 $\vec{b}$ 的夹角)

方向:  $\vec{c}$ 既垂直于 $\vec{a}$ , 又垂直于 $\vec{b}$ , 且 $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$ ,  $\vec{c}$ 符合右手系.

$\Rightarrow$

(1)  $\vec{a} \times \vec{a} = \vec{0}$ .

(2)  $\vec{a} // \vec{b} \iff \vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$ .

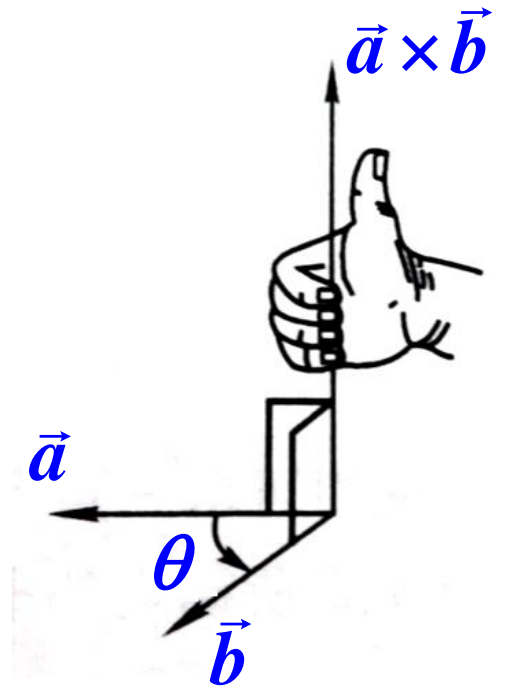
2、向量积的基本性质

(1)  $\vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}$ . 不满足交换律

(2) 若 $\lambda$ 为数:  $(\lambda\vec{a}) \times \vec{b} = \vec{a} \times (\lambda\vec{b}) = \lambda(\vec{a} \times \vec{b})$ .

(3) 分配律:  $(\vec{a} + \vec{b}) \times \vec{c} = \vec{a} \times \vec{c} + \vec{b} \times \vec{c}$ .

$$\vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c}.$$





### 3、向量积的坐标表示

$$\text{设 } \vec{a} = a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}, \quad \vec{b} = b_x \vec{i} + b_y \vec{j} + b_z \vec{k}$$

$$\vec{a} \times \vec{b} = (a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}) \times (b_x \vec{i} + b_y \vec{j} + b_z \vec{k})$$

$$\because \vec{i} \times \vec{i} = \vec{j} \times \vec{j} = \vec{k} \times \vec{k} = \vec{0},$$

$$\because \vec{i} \times \vec{j} = \vec{k}, \quad \vec{j} \times \vec{k} = \vec{i}, \quad \vec{k} \times \vec{i} = \vec{j},$$

$$\vec{j} \times \vec{i} = -\vec{k}, \quad \vec{k} \times \vec{j} = -\vec{i}, \quad \vec{i} \times \vec{k} = -\vec{j}.$$

$$= (a_y b_z - a_z b_y) \vec{i} + (a_z b_x - a_x b_z) \vec{j} + (a_x b_y - a_y b_x) \vec{k}$$

$$= \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \vec{i} + \begin{vmatrix} a_z & a_x \\ b_z & b_x \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} a_x & a_y \\ b_x & b_y \end{vmatrix} \vec{k}$$



$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix}$$

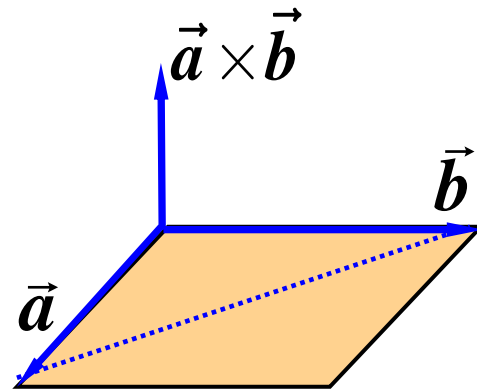
向量积的  
计算公式



## 4、向量积在几何上的几个应用

### (1) 求平行四边形的面积

$$S_{\text{平行四边形}} = \|\vec{a} \times \vec{b}\|, \quad S_{\Delta} = \frac{1}{2} \|\vec{a} \times \vec{b}\|$$



### (2) 判别两向量是否共线

$$\vec{a} // \vec{b} \iff \vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}.$$

### (3) 求与两个不共线的向量都垂直的向量

**例:** 求与  $\vec{a} = 3\vec{i} - 2\vec{j} + 4\vec{k}$ ,  $\vec{b} = \vec{i} + \vec{j} - 2\vec{k}$  都垂直的单位向量.

**解**

$$\vec{c} = \vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 3 & -2 & 4 \\ 1 & 1 & -2 \end{vmatrix} = 10\vec{j} + 5\vec{k}, \quad \|\vec{c}\| = 5\sqrt{5},$$

与  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  都垂直的单位向量:  $\pm \frac{\vec{c}}{\|\vec{c}\|} = \pm \left( \frac{2}{\sqrt{5}}\vec{j} + \frac{1}{\sqrt{5}}\vec{k} \right).$



### 三、向量的混合积

1、**定义** 设已知三个向量 $\vec{a}$ 、 $\vec{b}$ 、 $\vec{c}$ ，称**数量** $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}$ 为这三个向量的**混合积**，记为 $[\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}]$ 。

2、**坐标表示**：设 $\vec{a} = a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}$ ， $\vec{b} = b_x \vec{i} + b_y \vec{j} + b_z \vec{k}$ ， $\vec{c} = c_x \vec{i} + c_y \vec{j} + c_z \vec{k}$ ，

$$\text{因为 } \vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \vec{i} + \begin{vmatrix} a_z & a_x \\ b_z & b_x \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} a_x & a_y \\ b_x & b_y \end{vmatrix} \vec{k}$$

$$\text{则 } (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} c_x + \begin{vmatrix} a_z & a_x \\ b_z & b_x \end{vmatrix} c_y + \begin{vmatrix} a_x & a_y \\ b_x & b_y \end{vmatrix} c_z = \begin{vmatrix} a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \\ c_x & c_y & c_z \end{vmatrix}$$

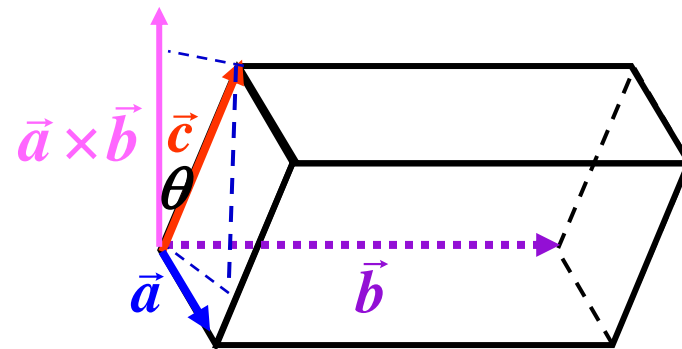
3、**性质**：(1)  $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = (\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{a} = (\vec{c} \times \vec{a}) \cdot \vec{b}$ 。即  $[\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}] = [\vec{b} \ \vec{c} \ \vec{a}] = [\vec{c} \ \vec{a} \ \vec{b}]$

(2) 互换混合积中任意两个向量的位置，则混合积变号  
例如  $[\vec{b} \ \vec{a} \ \vec{c}] = -[\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}]$



## 4、混合积的几何意义

混合积  $[\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}] = (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}$  的绝对值表示以向量  $\vec{a}$ 、 $\vec{b}$ 、 $\vec{c}$  为棱的平行六面体的体积。



$\theta$  为锐角时,  $\vec{a} \times \vec{b} \cdot \vec{c} = \|\vec{a} \times \vec{b}\| \|\vec{c}\| \cos\theta = V_{\text{六面体}}$

$\theta$  为钝角时,  $-\vec{a} \times \vec{b} \cdot \vec{c} = V_{\text{六面体}}$

• 三向量共面的混合积表示:

$$\text{三向量 } \vec{a}、\vec{b}、\vec{c} \text{ 共面} \iff \begin{vmatrix} a_x & b_x & c_x \\ a_y & b_y & c_y \\ a_z & b_z & c_z \end{vmatrix} = 0 \iff \begin{vmatrix} a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \\ c_x & c_y & c_z \end{vmatrix} = 0 \iff [\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}] = 0.$$



**例** 已知 $[\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}] = 2$ ，计算 $[(\vec{a} + \vec{b}) \times (\vec{b} + \vec{c})] \cdot (\vec{c} + \vec{a})$ 。

**解**

$$\begin{aligned} & [(\vec{a} + \vec{b}) \times (\vec{b} + \vec{c})] \cdot (\vec{c} + \vec{a}) \\ &= [\vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c} + \vec{b} \times \vec{b} + \vec{b} \times \vec{c}] \cdot (\vec{c} + \vec{a}) \\ &= (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} + \underbrace{(\vec{a} \times \vec{c}) \cdot \vec{c}}_{=0} + \vec{0} \cdot \vec{c} + \underbrace{(\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{c}}_{=0} \\ &\quad + \underbrace{(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{a}}_{=0} + \underbrace{(\vec{a} \times \vec{c}) \cdot \vec{a}}_{=0} + \vec{0} \cdot \vec{a} + \underbrace{(\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{a}}_{= (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}} \\ &= 2(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = 2[\vec{a} \ \vec{b} \ \vec{c}] = 4. \end{aligned}$$



# 第三章 矩阵与线性方程组

## 第三节：线性方程组的解





# n元线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases} \iff Ax = b$$

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, \mathbf{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}, \bar{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & | & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & | & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & | & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & | & b_m \end{bmatrix} = [A \mid \mathbf{b}]$$

系数矩阵

增广矩阵



$$n\text{元线性方程组} \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases} \iff Ax = b$$

**一些概念：**

**方程组的解：**  $x_1 = c_1, x_2 = c_2, \dots, x_n = c_n$  使得每个方程两端都相等

**解向量：**  $n$  维列向量  $x_0 = (c_1, c_2, \dots, c_n)^T$

**解集合：** 方程组的全部解所组成的集合；解方程组就是要找出它的全部解，即找出它的解集合。

**一般解（通解）：** 当方程组的解不唯一时，称其全部解的表达式为方程组的一般解或通解。

**同解（等价）：** 如果两个线性方程组有相同的解集合，称它们是同解的。



# 对于线性方程组解的讨论

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

- 如何判断线性方程组有没有解？
- 在方程组有解时，它有多少解？如何求出它的全部解？
- 如果方程组的解不唯一，那么这些解之间的关系，即解的结构如何？



# 例1 求解3元线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ 2x_1 + 2x_2 - 3x_3 = 11 \\ 3x_1 + 6x_2 - 6x_3 = 0 \\ x_1 + 3x_2 - 5x_3 = -8 \end{cases}$$

解

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ \phantom{x_1} \phantom{x_2} - 7x_3 = -7 \\ \phantom{x_1} 3x_2 - 12x_3 = -27 \\ \phantom{x_1} 2x_2 - 7x_3 = -17 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ \phantom{x_1} \phantom{x_2} x_3 = 1 \\ \phantom{x_1} x_2 - 4x_3 = -9 \\ \phantom{x_1} 2x_2 - 7x_3 = -17 \end{cases}$$

$$\bar{A} = \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 2 & 2 & -3 & 11 \\ 3 & 6 & -6 & 0 \\ 1 & 3 & -5 & -8 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{\begin{matrix} r_2 - 2r_1 \\ r_3 - 3r_1 \\ r_4 - r_1 \end{matrix}} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 0 & 0 & -7 & -7 \\ 0 & 3 & -12 & -27 \\ 0 & 2 & -7 & -17 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{\begin{matrix} -\frac{1}{7}r_2 \\ \frac{1}{3}r_3 \end{matrix}} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -4 & -9 \\ 0 & 2 & -7 & -17 \end{array} \right]$$



$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ x_2 - 4x_3 = -9 \\ x_3 = 1 \\ 2x_2 - 7x_3 = -17 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ x_2 - 4x_3 = -9 \\ x_3 = 1 \\ x_3 = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ x_2 - 4x_3 = -9 \\ x_3 = 1 \end{cases}$$

$$\xrightarrow{r_2 \leftrightarrow r_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 0 & 1 & -4 & -9 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -7 & -17 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{r_4 - 2r_2} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 0 & 1 & -4 & -9 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{r_4 - r_3} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 0 & 1 & -4 & -9 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$



$$\begin{cases} x_1 + x_2 & = 7 \\ x_2 & = -5 \\ x_3 & = 1 \end{cases}$$

$$\xrightarrow{\begin{matrix} r_2 + 4r_3 \\ r_1 - 2r_3 \end{matrix}} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 7 \\ 0 & 1 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 9 \\ 2x_1 + 2x_2 - 3x_3 = 11 \\ 3x_1 + 6x_2 - 6x_3 = 0 \\ x_1 + 3x_2 - 5x_3 = -8 \end{cases} \xrightarrow{\text{消元法}} \begin{cases} x_1 & = 12 \\ x_2 & = -5 \\ x_3 & = 1 \end{cases}$$

唯一解

$$\bar{A} = \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 9 \\ 2 & 2 & -3 & 11 \\ 3 & 6 & -6 & 0 \\ 1 & 3 & -5 & -8 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{初等行变换}} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 12 \\ 0 & 1 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

系数矩阵A

消元法的一般步骤  $\iff$  用初等行变换将  $\bar{A}$  化为行最简形

**结论1** 当  $r(A) = r(\bar{A}) = \text{未知量个数}$  时, 方程组有唯一解



**例2 求解**

$$\begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_4 = -6 \\ 4x_1 - x_2 - x_3 - x_4 = 1 \\ 3x_1 - x_2 - x_3 = 3 \\ -3x_1 + x_2 + x_3 = -3 \end{cases}$$

**结论2** 当 $r(A) = r(\bar{A}) <$  未知量个数时,  
方程组有解且有无穷多解

( $n-r$ 个自由未知量)

**解**

$$\bar{A} = \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & -2 & -6 \\ 4 & -1 & -1 & -1 & 1 \\ 3 & -1 & -1 & 0 & 3 \\ -3 & 1 & 1 & 0 & -3 \end{array} \right] \rightarrow \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & -4 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \begin{cases} x_1 - x_4 = -2 \\ x_2 - x_4 = -4 \\ x_3 - 2x_4 = -5 \end{cases}$$

**通解**

约束未知量

$$\begin{cases} x_1 = -2 + x_4 \\ x_2 = -4 + x_4 \\ x_3 = -5 + 2x_4 \end{cases}$$

或

**通解的参数式形式**

$$\begin{cases} x_1 = -2 + c \\ x_2 = -4 + c \\ x_3 = -5 + 2c \\ x_4 = c \end{cases}$$

或

**通解的向量形式**

$$x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ -4 \\ -5 \\ 0 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

自由未知量

( $x_4$ 任意),

其中 $c$ 为任意常数



**例3** 求解方程组 
$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 1 \\ x_2 + 2x_3 = 1 \\ x_1 + 3x_2 + 5x_3 = 3 \end{cases}$$

**解** 
$$\bar{A} = \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 5 & 3 \end{array} \right] \rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \rightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 1 \\ x_2 + 2x_3 = 1 \\ 0 = 1 \end{cases}$$

$$r(A)=2, \quad r(\bar{A})=3$$

**方程组无解**

**结论1** 当 $r(A) = r(\bar{A}) =$ 未知量个数时,方程组有唯一解

**结论2** 当 $r(A) = r(\bar{A}) <$ 未知量个数时,方程组有解且有无穷多解

**结论3** 当 $r(A) \neq r(\bar{A})$ 时,方程组无解





# 线性方程组的解

## 定理1 (线性方程组有解判定定理)

$n$ 元线性方程组 $Ax = b$ 有解的充分必要条件是其系数矩阵的秩等于其增广矩阵的秩, 即 $r(A) = r(\bar{A})$ .

当有解时, 解的情形分为两种:

(1) 有唯一解  $\Leftrightarrow r(A) = r(\bar{A}) = n$ ;

(2) 有无穷多解  $\Leftrightarrow r(A) = r(\bar{A}) < n$ , 此时通解中有 $n-r$ 个自由未知量



**证明：** 考虑 $n$ 元线性方程组 $Ax = b$ ， 设系数矩阵 $A$ 的秩为 $r$ .

不失一般性的， 我们设 $A$ 化成的行最简形中， 首非零元都位于前 $r$ 列（此时首非零元对应的未知量为 $x_1, x_2, \dots, x_r$ ）

通过初等行变换我们可以得到

$$\bar{A} = [A : b] \rightarrow \left[ \begin{array}{ccccccccc|c} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & c_{1,r+1} & \cdots & c_{1,n} & d_1 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & c_{2,r+1} & \cdots & c_{2,n} & d_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & c_{r,r+1} & \cdots & c_{r,n} & d_r \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & d_{r+1} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{array} \right]$$



$$\bar{A} = [A \mid b] \rightarrow \begin{bmatrix} \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & c_{1,r+1} & \cdots & c_{1n} & d_1 \\ \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & c_{2,r+1} & \cdots & c_{2n} & d_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{1} & c_{r,r+1} & \cdots & c_{rn} & d_r \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & d_{r+1} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} \end{bmatrix}$$

情况1:  $d_{r+1} \neq 0$ , 此时方程组显然无解,  $r(\bar{A}) = r(A) + 1$

情况2:  $d_{r+1} = 0$ , 我们分两种情况讨论

(1) :  $r = n$  方程组有唯一解:  $x_1 = d_1, x_2 = d_2, \dots, x_n = d_n$

(2) :  $r < n$  方程组有无穷多解, 通解如下

$$x_1 = d_1 - c_{1,r+1}x_{r+1} - \cdots - c_{1n}x_n,$$

$$x_2 = d_2 - c_{2,r+1}x_{r+1} - \cdots - c_{2n}x_n,$$

.....

$$x_r = d_r - c_{r,r+1}x_{r+1} - \cdots - c_{rn}x_n$$

此时方程组有  
 $n - r$ 个自由未知量,  
 $r$ 个约束未知量



**例4** 若  $\bar{A} \xrightarrow{\text{初等行变换}} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & a & -1 \\ 0 & 0 & (a-1)(a+3) & (a-1)^2 \end{array} \right]$

试判定方程组解的情况,并在有解时,求其全部解

**解** (1) 显然未知量个数  $n = 3$ ,

当  $a \neq 1$  且  $a \neq -3$  时,  $r(\bar{A}) = r(A) = 3$ , 故此时方程组有唯一解,

逆向求解,即将阶梯形矩阵进一步化为简化行阶梯形:

$$\bar{A} \rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & a & -1 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{a-1}{a+3} \end{array} \right] \rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 4 - \frac{3(a-1)}{a+3} \\ 0 & 1 & 0 & -1 - \frac{a(a-1)}{a+3} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{a-1}{a+3} \end{array} \right]$$

得唯一解为

$$\begin{cases} x_1 = \frac{a+15}{a+3}, \\ x_2 = \frac{-3-a^2}{a+3}, \\ x_3 = \frac{a-1}{a+3} \end{cases}$$



**例4** 若  $\bar{A} \xrightarrow{\text{初等行变换}} \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & a & -1 \\ 0 & 0 & (a-1)(a+3) & (a-1)^2 \end{array} \right]$

试判定方程组解的情况,并在有解时,求其全部解

(2)当  $a = 1$  时,  $r(A) = r(\bar{A}) = 2 < 3$ , 方程组有无穷多解,

此时  $\bar{A} \rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$

$\Rightarrow \begin{cases} x_1 = 4 - 3x_3 \\ x_2 = -1 - x_3 \end{cases} \quad (x_3 \text{任意}), \text{ 或 } \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 - 3c \\ -1 - c \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} -3 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$

(3)当  $a = -3$  时,  $r(A) = 2, r(\bar{A}) = 3$ , 方程组无解.



**例5** 若  $\bar{A} \xrightarrow{\text{初等行变换}} \left[ \begin{array}{ccccc|c} 1 & -1 & 3 & -2 & 0 & -12 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$ , 试求方程组的通解

**解**  $\bar{A} \rightarrow \left[ \begin{array}{ccccc|c} 1 & -1 & 0 & -14 & 0 & -18 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{cases} x_1 - x_2 - 14x_4 = -18 \\ x_3 + 4x_4 = 2 \\ x_5 = 5 \end{cases}$

$$\Rightarrow \begin{cases} x_1 = -18 + x_2 + 14x_4 \\ x_3 = 2 - 4x_4 \\ x_5 = 5 \end{cases} \quad (x_2, x_4 \text{ 为任意常数})$$

**通解**



## $n$ 元齐次线性方程组

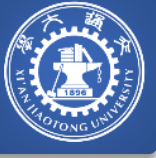
$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = 0 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = 0 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = 0 \end{cases} \iff Ax = 0, \quad \bar{A} = \left[ \begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & 0 \end{array} \right]$$

$n$ 元齐次线性方程组 $Ax = 0$ , 总有 $r(A) = r(\bar{A})$ ,

即方程组必有解, 因此,

(1)  $Ax = 0$ 有唯一解  $\iff Ax = 0$ 只有零解  $\iff r(A) = r(\bar{A}) = n$

(2)  $Ax = 0$ 有无穷多解  $\iff Ax = 0$ 有非零解  $\iff r(A) = r(\bar{A}) < n$



## 定理2

对于 $n$ 元齐次线性方程组 $Ax = 0$ , 解的情况只有以下两种:

(1)  $Ax = 0$ 只有零解  $\Leftrightarrow r(A) = n$ ;

(2)  $Ax = 0$ 有非零解  $\Leftrightarrow r(A) < n$ , 且此时通解中有 $n-r$ 个自由未知量

**推论1** 设 $A$ 为 $n$ 阶方阵, 则有:

$Ax = 0$ 只有零解  $\Leftrightarrow \det(A) \neq 0$

$Ax = 0$ 有非零解  $\Leftrightarrow \det(A) = 0$

**推论2** 设 $A$ 为 $m \times n$ 矩阵,  $m < n$ , 则 $Ax = 0$ 必有非零解

**证:** 因 $r(A) \leq m < n \Rightarrow Ax = 0$ 必有非零解





**例6** 求解方程组 
$$\begin{cases} \lambda x_1 + x_2 + x_3 = 0 \\ x_1 + \lambda x_2 + x_3 = 0 \\ x_1 + x_2 + \lambda x_3 = 0 \end{cases}$$

**解** 
$$\det(A) = \begin{vmatrix} \lambda & 1 & 1 \\ 1 & \lambda & 1 \\ 1 & 1 & \lambda \end{vmatrix} = (\lambda + 2)(\lambda - 1)^2$$

(1) 当  $\det(A) = (\lambda - 1)^2(\lambda + 2) \neq 0$ , 即  $\lambda \neq 1$  且  $\lambda \neq -2$  时,  
存在唯一解  $x = 0$



**例6** 求解方程组 
$$\begin{cases} \lambda x_1 + x_2 + x_3 = 0 \\ x_1 + \lambda x_2 + x_3 = 0 \\ x_1 + x_2 + \lambda x_3 = 0 \end{cases}$$

$$\det(A) = (\lambda + 2)(\lambda - 1)^2$$

(2) 当  $\lambda = 1$  时,  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$\Rightarrow x_1 = -x_2 - x_3$  (其中  $x_2, x_3$  任意)

(3) 当  $\lambda = -2$  时,  $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

$\Rightarrow \begin{cases} x_1 = x_3 \\ x_2 = x_3 \end{cases}$  ( $x_3$  任意)



## 定理3

矩阵方程 $AX = B$ 有解的充分必要条件 $r(A) = r(A, B)$



## 定理4

设  $AB = C$ , 则  $r(C) \leq \min\{r(A), r(B)\}$ .